

## 码垛机器人

## SP120A-120/2.50

手腕最大可搬运质量 **120kg**, 可达最大半径 **2500mm**

## ● 产品特点

## 运行速度更快:

机器人最大码垛节拍可达1600次/小时以上, 可满足高速搬运应用场景。

## 运动范围更广:

本体最大臂展达到2.5m, 可覆盖更广的运动空间。

## 耐用结构设计:

采用高强度材料与水平对置结构, 确保机器人长期稳定运行, 耐磨损, 低维护。

## 智能精准定位:

集成先进的控制系统, 即使在高速运转下也能实现精准定位, 保障码垛作业的准确无误。

## ● 安装方式 正装

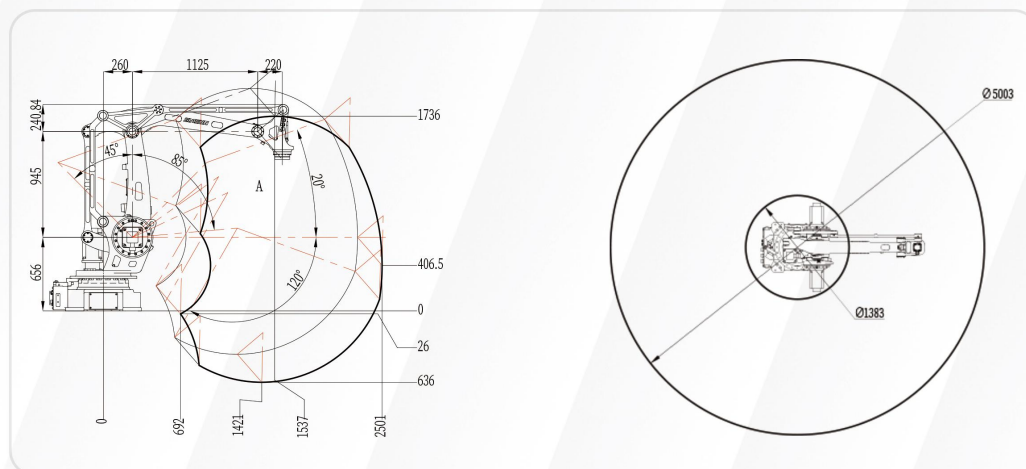


## ◇ 规格参数

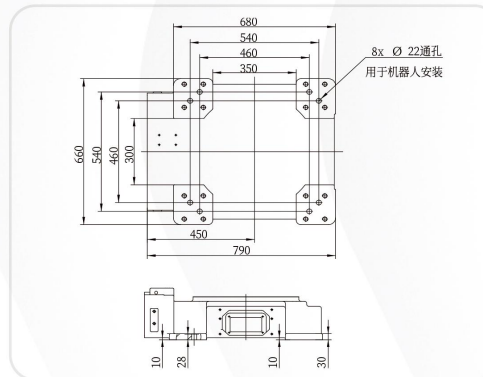
型号	SP120A-120/2.50
负载能力	120kg
控制轴数	4轴
机器人类型	多关节型机器人
预装信号线 (1→4轴)	32芯, 单芯线径0.2mm <sup>2</sup>
重复定位精度	±0.1mm
最大工作半径	2500mm
本体重量	1000kg
手腕允许惯量	J4 28kg·m <sup>2</sup>

运动范围	J1	±180°
	J2	+45°, -85°
	J3	±65°
	J4	±360°
最大运动速度	J1	149°/s
	J2	129°/s
	J3	129°/s
	J4	400°/s
防护等级(腕部)		IP54

## ◇ 运动范围



## ◇ 底座安装接口



## ◇ 末端法兰安装接口

